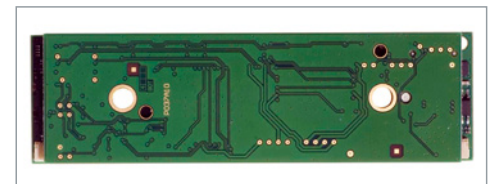
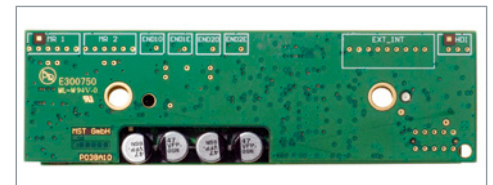
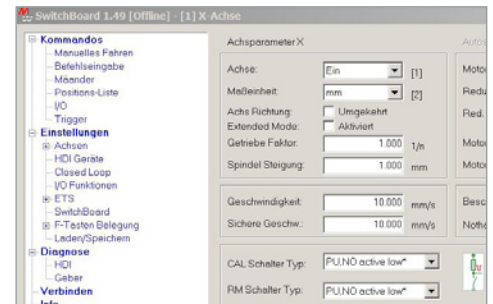
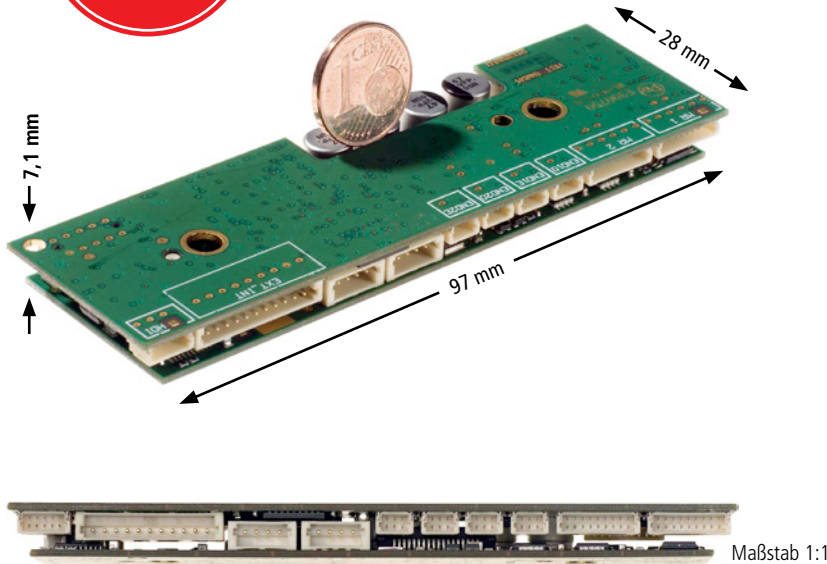


Super-  
Mikroschritt!  
819.200 Schritte  
pro Umdrehung



## TANGO integrale

2-Achsen Schrittmotorsteuerung inkl. Endstufen

### Produktmerkmale:

- **Komplette Schrittmotorsteuerung mit Super-Mikroschrittbetrieb**  
819.200 Mikroschritte / Umdrehung, 1 A Phasenstrom  
anschlussfertig für 1 oder 2 Achsen
- **Sehr flacher Aufbau**  
Bauhöhe: 7,1 mm
- **Zusatzfunktionen**  
Positionstrigger, Ein-/Ausgänge
- **Sicherheitsfunktionen**  
Software-Limits, Endschalterüberwachung, Endstufenabschaltung
- **Aktive Resonanzunterdrückung (ARS)**  
individuelle Einstellung zur Unterdrückung von Schwingungen im Antriebssystem
- **Umfangreiche Softwareunterstützung**  
ASCII Kommandosprache, DLL, Labview-Treiber, Benutzeroberfläche SwitchBoard



## Motorendstufe

Anzahl der Achsen:	1 oder 2
unterstützter Motortyp:	Schrittmotor 2/4 Phasen, Vollschrittzahl frei wählbar, z. B. 16, 20, 100, 200 oder 400 Vollschritte pro Umdrehung
Schrittauflösung:	4.096 Mikroschritte / Makrostep, 819.200 Mikroschritte / Umdrehung (bei 200-schrittigem Motor)
Max. Phasenstrom:	1,0 A
Motorstromeinstellung:	Motorstromreglung von 0,1 A bis max. Phasenstrom (einstellbar per Software), Motorphasenkorrektur möglich, Motortreiber mit kurzschlussfesten Ausgängen, aktive Resonanzunterdrückung mit ARS-Einstellung
Motorstromreduzierung im Stillstand:	0% bis 100% des eingestellten Motorstroms
Motorspannung / Versorgung:	10 V bis 35 V
Resonanzunterdrückung:	ARS Kommandos zur individuellen Dämpfung von Resonanzen

## Positionierung

Kommunikation:	RS-232 Schnittstelle, bis 115.200 kBaud, CAN-Bus
Verfahrmodi:	Streckenpositionierung, Vektorpositionierung für 2 Achsen, geschwindigkeitsgesteuerte Positionierung, Positionierung im geschlossenen Regelkreis (Closed-Loop), Positionskorrektur-tabelle, Bahnfunktionen
Geschwindigkeitsbereich:	0,000001...70 U / s (jede Achse individuell)
Beschleunigung:	0,0001...20m / s <sup>2</sup> , linear oder sin <sup>2</sup> (jede Achse individuell)
Verfahrbereich linear:	+/- 26 m bei Spindelsteigung 10 mm
Verfahrbereich rotativ:	unendlich
Programmierung:	ASCII Kommandosprache (> 160 Kommandos)
Prozessorsystem:	DSP, 400 MHz 16 MByte SDRAM, 8 MBit Flash Memory, 256 Kbit EPROM

## Schnittstellen und Funktionen

Messsysteme:	Signaleingänge: 1 Vss, 5 Vss (Interpolationsfaktor: 205.600) Positionsauflösung: 0,050 µm Eingangsfrequenz: bis 6 kHz  Der Signaleingang ist für das magnetische Messsystem nanoScale mit einer Signalperiode von 0,5 mm konzipiert. Damit sind Verfahrgeschwindigkeiten bis zu 3 m/s möglich.
Ein-/Ausgabefunktionen:	Abspeichern von Koordinaten, Not-Stop, Sicherheitsabschaltung der Endstufe, positionssynchroner Triggerausgang, 2 Endschalerausgänge pro Achse

## Umgebungsbedingungen

Arbeitstemperatur:	+5° C...+50° C
Kühlung:	Konvektion, kein Lüfter notwendig
Abmessungen (L x B x H):	97 x 28 x 7,1 mm (ohne Stecker)
Gewicht:	ca. 55 g